

УДК 658.581.001.57

### ***В.Н. Шиловский***

Шиловский Вениамин Николаевич родился в 1945 г., окончил в 1970 г. Петрозаводский государственный университет, кандидат технических наук, доцент кафедры технологии металлов и ремонта ПГУ. Имеет более 140 печатных трудов в области надежности и ремонта лесных машин.



## **МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ОРГАНИЗАЦИИ ТЕХНИЧЕСКОГО СЕРВИСА ЛЕСОЗАГОТОВИТЕЛЬНЫХ МАШИН ПЕРЕДВИЖНЫМИ СРЕДСТВАМИ**

Представлена математическая модель оценки эффективности организации технического обслуживания и ремонта лесозаготовительных машин передвижными мастерскими.

лесозаготовительные машины, обслуживание, математическая модель.

Техническое обслуживание и ремонт лесозаготовительных машин могут быть организованы на стационарных объектах системы технического сервиса и передвижными мобильными мастерскими типа ЛВ-8Б. Выбор стратегии зависит от вида услуг и территориального распределения потребителей. Как стационарные, так и передвижные пункты технического обслуживания организуются заводами-изготовителями машин, представляют собой дилерские пункты или объекты ремонтно-обслуживающей базы лесозаготовительных предприятий.

В качестве математической модели, описывающей поведение системы передвижная мастерская – территориально-распределенный потребитель (мастерский участок, лесопункт, леспромхоз), можно использовать модели системы массового обслуживания, а именно марковского процесса, когда вероятность будущего состояния системы зависит от ее состояния только в настоящий момент времени, но не в прошлом. Система совершает переход из одного состояния в другое, если описывающие ее переменные изменяются от значений, задающих одно состояние, до определяющих другое.

Марковский процесс называется процессом с дискретным состоянием, если переход системы из одного состояния в другое совершается скачком, мгновенно. Такие марковские системы изображаются графом состояния [1].

Рассмотрим функционирование системы передвижная мастерская (ПМ) – территориально-распределительный потребитель (ТРП) в режиме поочередного выполнения передвижными средствами у потребителей одних и тех же видов технических воздействий.

Лесозаготовительные машины в гарантийный период эксплуатации могут средствами лесозаготовительного предприятия доставляться с мастерских участков на объекты ремонтно-обслуживающей базы соответствующих лесопунктов (ЛЗП) и там обслуживаться передвижными средствами завода-изготовителя или по договору с ним средствами дилерского пункта.

Лесозаготовительные машины находятся на одном из  $i$ -х ЛЗП ( $i = 1, 2, 3, \dots, n$ ) на территории одного или нескольких лесозаготовительных предприятий. В дискретные моменты времени  $t_0 < t_1 < t_2 < t_3 < \dots < t_k$  передвижная мастерская шаг за шагом совершает переходы:  $\omega_0 \rightarrow \omega_1 \rightarrow \omega_2 \rightarrow \omega_3 \rightarrow \dots \rightarrow \omega_k$ , где  $\omega_k = \omega(\tau_k)$  – состояние системы через  $k$  шагов ( $k = n + 1$ );  $t_0$  – момент начального состояния системы (начало смены ПМ);  $n + 1$  – число возможных перемещений (состояний) ПМ. Вероятность события, состоящего в том, что ПМ в момент времени  $t$  находится в состоянии  $x_i$ , обозначим как  $P_i(t) = P[x(t) = x_i]$ .

В зависимости от объема технических воздействий в  $i$ -м ЛЗП и удаленности от места дислокации ПМ функционирование передвижного средства обслуживания протекает по следующим вариантам (рис. 1, 2).

Первый вариант предусматривает выполнение объема технических воздействий и всех транспортных перемещений в течение не более одних суток. Этот вариант имеет подварианты по числу ремонтных рабочих на ПМ; в частности, при непрерывной работе в течение более двух смен в группу включается дополнительный слесарь-водитель.

Второй вариант предусматривает вахтовую работу ПМ (рис. 2), когда в течение нескольких дней последовательно обслуживается так называемый куст ЛЗП одного или нескольких предприятий, территориально близких друг к другу.

Согласно графу, представленному на рис. 1, а, после перехода из транспортного состояния в рабочее, ПМ снова возвращается в нерабочее.

Вероятность ( $P_i$ ) того, что время ( $T_2$ ) технического обслуживания лесозаготовительных машин  $i$ -го ЛЗП меньше или равно запланированному времени работы ПМ ( $T_{см} = 8, 16, 24$  ч), имеет вид  $P_i = P(T_2 \leq T_{см})$ .

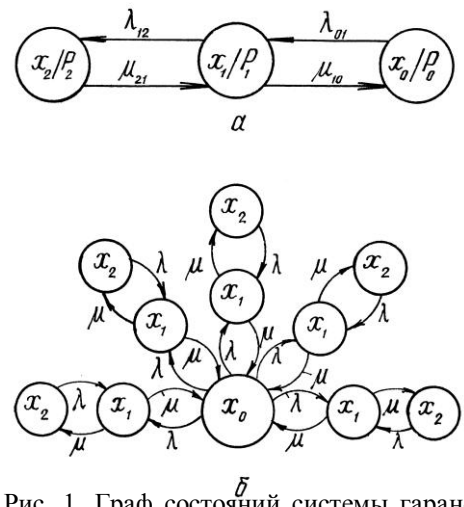


Рис. 1. Граф состояний системы гарантийного одновременного обслуживания ЛМЗ передвижными средствами (с вероятностью перехода системы справа налево): а – при одном заказчике; б – при множестве заказчиков;  $x_0$  – нерабочее состояние;  $x_1$  – транспортное;  $x_2$  – рабочее

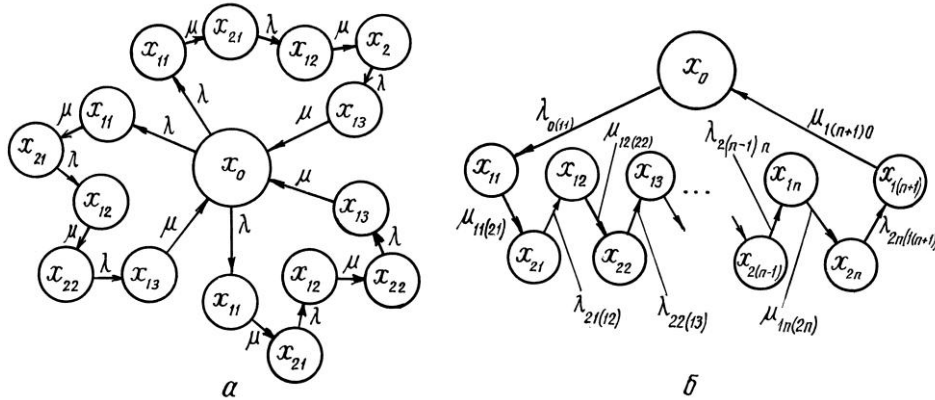


Рис. 2. Граф состояний системы гарантийного последовательного обслуживания потребителей ЛЗМ, территориально распределенных по районам с вероятностью перехода системы справа налево: *a* – обслуживания нескольких районов; *b* – одного района

Вероятность того, что после каждого перехода из рабочего состояния в транспортное ПМ возвращается в рабочее для выполнения следующей заявки, пока, согласно графу на рис. 2, б, ПМ не использует свой вахтовый временный ресурс, равна:

$$P_i = 1 - P_i \left[ \sum_{i=1}^n T_2 > T_{cm} \right]. \tag{1}$$

Функционирование каждой ПМ можно моделировать по следующим вероятностным состояниям:  $x_0$  – нерабочее (пункт дислокации);  $x_{11}, x_{12}, x_{13}, x_{1(n-1)}, x_{1n}, x_{1(n+1)}$  – транспортное (перемещение к ЛЗП под номерами 1, 2, 3,  $n-1, n, n+1$  (в парк; к месту дислокации);  $x_{21}, x_{22}, x_{23}, x_{2(n-1)}, x_{2n}$  – рабочее на ЛЗП под номерами 1, 2, 3,  $n-1, n$ .

Принимаем, что число обращений (заявок) на технические воздействия подчиняется пуассоновскому закону распределения и для варианта состояний системы, изображенных графом на рис. 2, *a*, составим систему алгебраических уравнений, из которой определим вероятность нахождения ПМ в каждом из приведенных выше состояний.

Итак, согласно мнемоническому правилу «Что втекает, то и вытекает» [1] и графу на рис. 2, б с вероятностью перехода справа налево имеем

$$\begin{aligned}
 & - P_0 \lambda_{0(11)} + P_{1(n+1)} \mu_{1(n+1)0} = 0; \\
 & - P_{11} \mu_{11(21)} + P_0 \lambda_{0(11)} = 0; \\
 & - P_{21} \lambda_{21(12)} + P_{11} \mu_{11(21)} = 0; \\
 & - P_{22} \lambda_{22(13)} + P_{12} \mu_{12(22)} = 0; \\
 & - P_{13} \mu_{13(23)} + P_{22} \lambda_{22(13)} = 0; \\
 & \dots \dots \dots \\
 & - P_{1n} \mu_{1n(2n)} + P_{2(n-1)} \lambda_{2(n-1)n} = 0; \\
 & - P_{2n} \lambda_{2n[1(n+1)]} + P_{1n} \mu_{1n(2n)} = 0; \\
 & - P_{1(n+1)} \mu_{1(n+1)0} + P_{2n} \lambda_{2n[1(n+1)]} = 0,
 \end{aligned} \tag{2}$$

где  $P_i$  – вероятность нахождения ПМ в одном конкретном ( $i = 1, 2, 3, \dots, n$ ) из возможных состояний;

$\lambda_{ij}, \mu_{ij}$  – интенсивность соответственно входа и выхода системы (ПМ) из состояния  $i$  в состояние  $j$ .

Из уравнения (2) определяем вероятность нахождения ПМ в каждом из возможных событий:

$$P_{11} = P_{21} \lambda_{21(12)} / \mu_{11(21)}; P_{12} = P_{21} \lambda_{21(12)} / \mu_{12(22)}; P_0 = P_{21} \lambda_{21(12)} / \lambda_{0(11)};$$

$$P_{22} = P_{21} \lambda_{21(12)} / \lambda_{22(13)}; \dots; P_{2n} = P_{21} \lambda_{21(12)} / \lambda_{2n[1(n+1)]}; P_{1(n+1)} = P_{21} \lambda_{21(12)} / \mu_{1(n+1)}.$$

Учитывая, что сумма вероятностей всех состояний равна единице [1], т. е.  $\sum_{i=1}^n P_i = 1$ , можно записать выражение вероятности рабочего состояния на первом ЛЗП в следующем виде:

$$P_{21} = 1 - (P_0 + P_{11} + P_{12} + P_{22} + P_{13} + \dots + P_{2n} + P_{1(n+1)}) =$$

$$= \left[ 1 + \lambda_{21(12)} \left( \frac{1}{\lambda_{0(11)} + \mu_{11(21)} + \mu_{12(22)} + \lambda_{22(13)} + \mu_{13(23)} + \lambda_{2n[1(n+1)]} + \mu_{1(n+1)0}} \right) \right]^{-1}. \quad (3)$$

Принимая дорожные условия между ЛЗП идентичными и транспортную скорость ( $V$ ) ПМ постоянной, определяем время ( $t_d$ ) нахождения ПМ в движении. Суммарное время нахождения ПМ в пути  $\left( \sum_{i=1}^{n+1} t_{di} \right)$  равно:

$$\left( \sum_{i=1}^{n+1} t_{di} \right) = \frac{\sum_{i=1}^{n+1} L_i}{V}, \quad (4)$$

где  $L_i$  – расстояние между ЛЗП и местонахождением (местом дислокации) парка ПМ;

$n$  – число ЛЗП;

$n + 1$  – число транспортных состояний с учетом возвращения ПМ к месту дислокации.

Суммарное время работы  $\left( \sum_{i=1}^i t_{pi} \right)$  ПМ (в течение смены, суток, периода вахты) равно:

$$\sum_{i=1}^n t_{pi} = t_{TB} \left( \sum_{j=1}^m TB_1 + \sum_{j=1}^m TB_2 + \dots + m \sum_{j=1}^m TB_{jn} \right) = t_{TB} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m TB_{ji}, \quad (5)$$

где  $t_{pi}$  – время технических воздействий на  $i$ -м ЛЗП;

$t_{TB}$  – нормативное время выполнения  $j$ -го вида технических воздействий ( $TB_j$ ), как обратная величина часовой производительности ПМ;

$m$  – число видов технических воздействий.

Время ( $T_r$ ) нахождения ПМ в пункте дислокации равно:

$$T_r = kT_{cm} + \left( \sum_{i=1}^{n+1} t_{di} + \sum_{i=1}^n t_{pi} \right), \quad (6)$$

где  $T_{cm}$  – продолжительность работы ПМ в течение смены (суток, вахты);

$k$  – доля суммарного времени работы (технических воздействий) и времени в движении (в переездах) от рабочего времени смены (суток, вахты). Она определяется по выражению

$$k = \frac{\sum_{i=1}^{n+1} t_{di} + \sum_{i=1}^n t_{pi}}{T_{cm}} \quad (7)$$

с последующим округлением до ближайшего большего целого числа.

Величина  $k$  определяет форму организации работы ПМ, которая может иметь два варианта:

а) ежедневно после завершения рабочего времени ПМ возвращается в парк или пункт дислокации;

б) ПМ возвращается в пункт дислокации только после выполнения необходимого объема работ.

С учетом выражений (4)–(6) по формуле (3) можно определить вероятность ( $P_{21}$ ) нахождения ПМ в работе на первом ЛЗП:

$$P_{21} = \left[ 1 + \frac{1}{\sum_{j=1}^m TB_{ji}} \left[ \sum_{i=1}^{n+1} \frac{L_i}{V} + \frac{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m TB_{ji}}{\Pi} + \frac{1}{kT_{cm} - \left( \sum_{i=1}^{n+1} t_{di} + \sum_{i=1}^n t_{pi} \right)} \right] \right]^{-1}, \quad (8)$$

где  $\Pi$  – средняя производительность ПМ, ТВ/ч.

Вероятность нахождения ПМ в пути (при переездах), с учетом все тех же формул,

$$P_d = P_{21} \frac{\sum_{i=1}^{n+1} L_i}{t_{TB} \sum_{j=1}^m TB_{ji} V_{cp}}. \quad (9)$$

Вероятность нахождения ПМ в пункте дислокации с учетом (9)

$$P_d = \frac{P_{21}}{\sum_{j=1}^m TB_{ji} kT_{cm} - \left( \sum_{i=1}^{n+1} t_{di} + \sum_{i=1}^n t_{pi} \right)}. \quad (10)$$

Рассмотрим пример моделирования технического обслуживания лесозаготовительных машин, производимого мастерской типа ЛВ-8Б, трех ЛЗП, для которых в данный момент требуется следующий объем технических воздействий: на первом – одно ТО-3 (14 ч), на втором – два (28 ч), на третьем – два (28 ч).

Лесозаготовительные пункты расположены на расстоянии соответственно 40 и 50 км, расстояние от пункта дислокации до первого ЛЗП составляет 25 км, до последнего 35 км. Продолжительность ежедневной работы (смены) ЛВ-8Б равна 16 ч, скорость передвижения – 50 км/ч. ПМ ЛВ-8Б работает в течение 5 дн., исключая ежедневное возвращение в пункт дислокации (вахтовый метод).

По формулам (4)–(6) находим общую продолжительность передвижений ПМ ( $\sum_{i=1}^{n+1} \frac{L_i}{V}$ ), выполнения технических воздействий ( $\sum t_{pi}$ ) и время нахождения в пункте дислокации ( $T_r$ ):

$$\sum_{i=1}^{n+1} \frac{L_i}{V} = \frac{25}{50} + \frac{40}{50} + \frac{50}{50} + \frac{35}{50} = 3 \text{ ч};$$

$$\sum t_{pi} = t_{TB} \sum \sum TB_{ji} = 1(4 + 28 + 28) = 70 \text{ ч};$$

$$T_r = kT_{cm} - \left( \sum_{i=1}^{n+1} t_{di} + \sum_{i=1}^n t_{pi} \right) = 5 \cdot 16 - 73 = 7 \text{ ч}.$$

Вероятности нахождения ПМ в возможных состояниях определяются согласно выражениям (3), (8)–(10):

$$\lambda_{0(1)} = \frac{7}{80} = 0,088; \mu_{11(1)} = \frac{0,5}{80} = 0,006; \lambda_{21(2)} = 0,175; \mu_{12(2)} = 0,01; \lambda_{22(3)} = 0,35; \\ \mu_{13(3)} = 0,008; \lambda_{2n(4+1)} = 0,35; \mu_{1(4+1)} = 0,009.$$

Вероятность нахождения ПМ в рабочем состоянии на первом ЛЗП

$$P_{21} = \left[ 1 + \frac{1}{14} \left( 3 + \frac{70}{1} + \frac{1}{\left( \frac{73}{16} \approx 5 \right) \cdot 16 - 73} \right) \right]^{-1} = 0,163;$$

на других ЛЗП

$$P_{22} = 0,163 \left( \frac{1}{14} / \frac{1}{28} \right) = 0,326; P_{23} = 0,326.$$

Суммарная вероятность нахождения ПМ в рабочем состоянии

$$\sum_{i=1}^n P_{2i} = 0,815.$$

$$P_{11} = 0,061(0,0714/2,00) = 0,0022; P_{12} = 0,061(0,0714/1,25) = 0,0035;$$

$$P_{13} = 0,061(0,0714/1) = 0,0043; P_{1(n+1)} = 0,061(0,0714/1,4286) = 0,0030.$$

Суммарная вероятность нахождения ПМ в движении (транспортном состоянии)  $\sum_{i=1}^{n+1} P_{1i} = 0,013$ . Суммарная вероятность нахождения ПМ в рабочем, транспортном состоянии, а также в пункте дислокации равна:

$$\sum_{i=1}^n P_{2i} + \sum_{i=1}^{n+1} P_{1i} + P_d = 0,950.$$

Коэффициент использования машин ПМ ( $K_M$ ):

$$K_M = \frac{\sum_{i=1}^n P_{2i}}{\sum_{i=1}^n P_{2i} + \sum_{i=1}^{n+1} P_{1i} + P_d} = 0,86.$$

Подбирая маршруты, соответствующие заявкам на выполнение технических воздействий, можно добиться увеличения коэффициента использования, величина которого может быть близка к единице.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Питухин А.В., Шиловский В.Н., Серебрянский Н.И. Применение вероятностно-статистических методов для решения задач по надежности и ремонту машины и оборудования: Учеб. пособие. – Петрозаводск: Изд-во ПГУ, 1999. – 148 с.

Петрозаводский государственный университет

Поступила 04.05.2000 г.

*V.N. Shilovsky*

#### **Mathematical Model of Logging Machines Maintenance by Mobile Units**

The mathematical model is provided for the efficiency estimate of logging machines maintenance by mobile shops.